

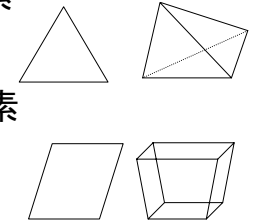
人工環境設計解析工学 FEMにおける要素 (第5回)

東京大学
新領域創成科学研究科
鈴木克幸

1

様々な要素

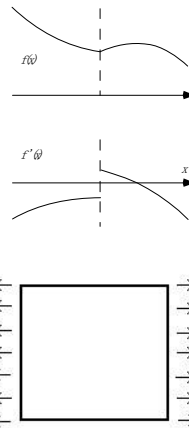
- Lagrange要素
 - 主に三角形要素・四面体要素
- Isoparametric要素
 - 主に四辺形要素、六面体要素
- その他
 - 混合要素
 - 非適合要素
 - ハイブリッド要素
 - 拡張ひずみ要素



2

要素に求められる性能

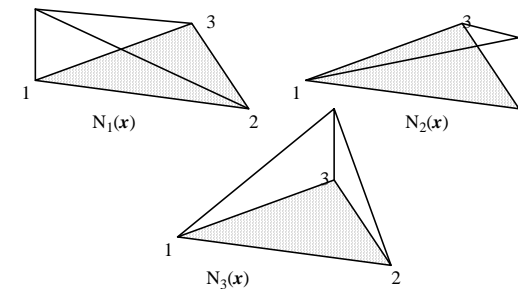
- 要素間の連続性
 - 節点のみでなく、要素間の辺、面
 - 微係数が不連続はOK
- パッチテスト
 - 一定応力、一定ひずみの場を厳密に表現できるか
 - 有限要素の近似能力を表現する1つの指標



3

三角形要素の形状関数

- 要素内のある節点で1となり、他の節点で0となる関数
- 三角形要素では1次関数



4

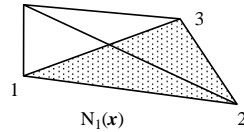
形状関数の導出

$$u(x, y) = \sum_i N_i(x, y) d_i$$

$$N_1(x, y) = c_0 + c_1 x + c_2 y$$

$$N_1(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{at node 1} \\ 0 & \text{at other nodes} \end{cases}$$

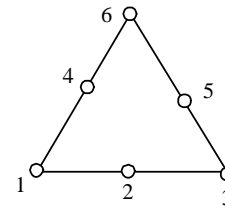
$$\begin{bmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$



高次要素

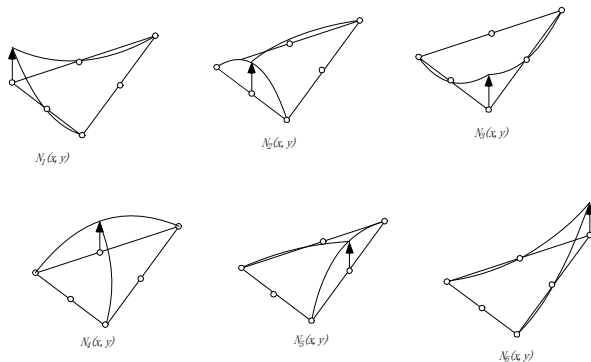
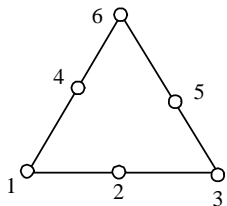
2次要素

$$f(x, y) = a_1 x^2 + a_2 xy + a_3 y^2 + a_4 x + a_5 y + a_6$$



$$\begin{bmatrix} x_1^2 & x_1 y_1 & y_1^2 & x_1 & y_1 & 1 \\ x_2^2 & x_2 y_2 & y_2^2 & x_2 & y_2 & 1 \\ x_3^2 & x_3 y_3 & y_3^2 & x_3 & y_3 & 1 \\ x_4^2 & x_4 y_4 & y_4^2 & x_4 & y_4 & 1 \\ x_5^2 & x_5 y_5 & y_5^2 & x_5 & y_5 & 1 \\ x_6^2 & x_6 y_6 & y_6^2 & x_6 & y_6 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \\ a_5 \\ a_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

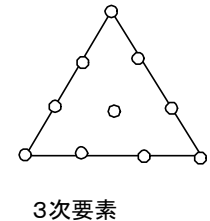
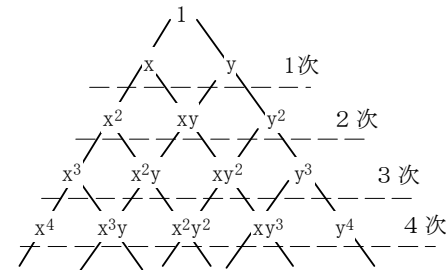
2次要素の形状関数



より高次の要素

パスカルの三角形

N次完全多項式



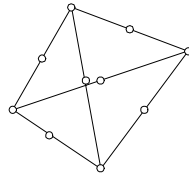
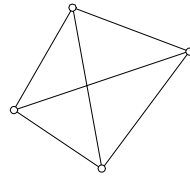
四面体

- 一次要素
 - 4節点
 - 実務では使われない

$$f(x, y, z) = a_1x + a_2y + a_3z + a_4$$

- 二次要素
 - 10節点

$$f(x, y, z) = a_1x^2 + a_2y^2 + a_3z^2 + a_4yz + a_5xz + a_6xy + a_7x + a_8y + a_9z + a_{10}$$

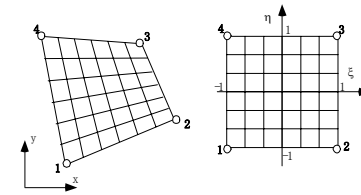


アイソパラメトリック要素

- 任意の四辺形形状をパラメータ座標系にマッピング

$$x(\xi, \eta) = N_1(\xi, \eta)x_1^e + N_2(\xi, \eta)x_2^e + N_3(\xi, \eta)x_3^e + N_4(\xi, \eta)x_4^e$$

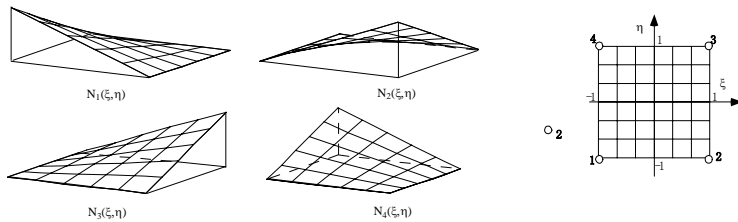
$$y(\xi, \eta) = N_1(\xi, \eta)y_1^e + N_2(\xi, \eta)y_2^e + N_3(\xi, \eta)y_3^e + N_4(\xi, \eta)y_4^e$$



形状関数

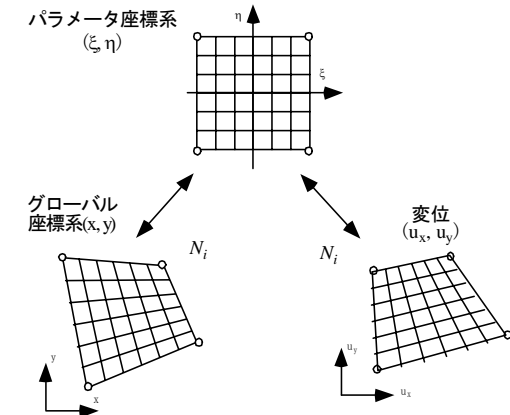
$$N_1(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi)(1-\eta)}{4} \quad N_2(\xi, \eta) = \frac{(1+\xi)(1-\eta)}{4}$$

$$N_3(\xi, \eta) = \frac{(1+\xi)(1+\eta)}{4} \quad N_4(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi)(1+\eta)}{4}$$



アイソパラメトリック要素

- 変位と座標系に同じ形状関数



アイソパラメトリック要素

■ 座標系

$$x(\xi, \eta) = N_1(\xi, \eta)x_1^e + N_2(\xi, \eta)x_2^e + N_3(\xi, \eta)x_3^e + N_4(\xi, \eta)x_4^e$$

$$y(\xi, \eta) = N_1(\xi, \eta)y_1^e + N_2(\xi, \eta)y_2^e + N_3(\xi, \eta)y_3^e + N_4(\xi, \eta)y_4^e$$

■ 変位

$$u_x(\xi, \eta) = N_1(\xi, \eta)u_{x1}^e + N_2(\xi, \eta)u_{x2}^e + N_3(\xi, \eta)u_{x3}^e + N_4(\xi, \eta)u_{x4}^e$$

$$u_y(\xi, \eta) = N_1(\xi, \eta)u_{y1}^e + N_2(\xi, \eta)u_{y2}^e + N_3(\xi, \eta)u_{y3}^e + N_4(\xi, \eta)u_{y4}^e$$

13

要素剛性マトリクス of 計算1

$$B = \left[\begin{array}{cc|cc|c} \partial N_1 / \partial x & 0 & \partial N_2 / \partial x & 0 & \dots \\ 0 & \partial N_1 / \partial y & 0 & \partial N_2 / \partial y & \dots \\ \hline \partial N_1 / \partial y & \partial N_1 / \partial x & \partial N_2 / \partial y & \partial N_2 / \partial x & \dots \end{array} \right]$$

$$\frac{\partial N_i}{\partial x} = \frac{\partial N_i(\xi, \eta)}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial N_i(\xi, \eta)}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x}$$

$$\frac{\partial N_i}{\partial y} = \frac{\partial N_i(\xi, \eta)}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial N_i(\xi, \eta)}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial y}$$

14

要素剛性マトリクス of 計算2

$$\frac{\partial x}{\partial x} = \frac{\partial x}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial x}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} = 1 \quad \frac{\partial y}{\partial x} = \frac{\partial y}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial x}{\partial y} = \frac{\partial x}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial x}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial y} = 0 \quad \frac{\partial y}{\partial y} = \frac{\partial y}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial y}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial y} = 1$$

$$\begin{bmatrix} \partial x / \partial \xi & \partial x / \partial \eta \\ \partial y / \partial \xi & \partial y / \partial \eta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \partial \xi / \partial x & \partial \xi / \partial y \\ \partial \eta / \partial x & \partial \eta / \partial y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \partial \xi / \partial x & \partial \xi / \partial y \\ \partial \eta / \partial x & \partial \eta / \partial y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \partial x / \partial \xi & \partial x / \partial \eta \\ \partial y / \partial \xi & \partial y / \partial \eta \end{bmatrix}^{-1}$$

$$\frac{\partial x}{\partial \xi} = \sum_{i=1}^4 \frac{\partial N_i}{\partial \xi} x_i^e \quad \frac{\partial x}{\partial \eta} = \sum_{i=1}^4 \frac{\partial N_i}{\partial \eta} x_i^e$$

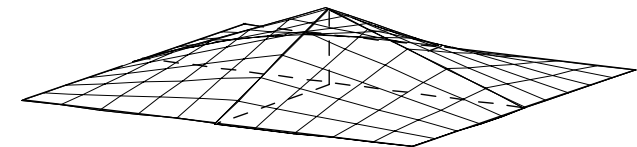
$$\frac{\partial y}{\partial \xi} = \sum_{i=1}^4 \frac{\partial N_i}{\partial \xi} y_i^e \quad \frac{\partial y}{\partial \eta} = \sum_{i=1}^4 \frac{\partial N_i}{\partial \eta} y_i^e$$

$$J = \begin{bmatrix} \partial x / \partial \xi & \partial x / \partial \eta \\ \partial y / \partial \xi & \partial y / \partial \eta \end{bmatrix}$$

15

要素間の連続性

- 一次関数同士なので、連続性は保たれる



16

なぜ単純な双一次ではダメか

- 4節点の座標から双一次の係数を決めると

$$f(x, y) = c_0 + c_1x + c_2y + c_3xy$$

$$x = a_1 + a_2t$$

$$y = b_1 + b_2t$$

$$f(t) = \dots + a_2b_2c_3t^2$$

座標軸に平行でない辺は、2次関数になってしまう

17

変位とひずみ

$$\tilde{\mathbf{u}}_i = \begin{Bmatrix} \tilde{u}_{xi} \\ \tilde{u}_{yi} \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} N_1 & 0 & \dots & \dots & \dots \\ 0 & N_1 & \dots & \dots & \dots \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_{x1}^e \\ u_{y1}^e \\ \vdots \\ u_{x4}^e \\ u_{y4}^e \end{Bmatrix} = \mathbf{N}\mathbf{u}_i^e$$

$$\tilde{\boldsymbol{\varepsilon}}_i = \nabla^* \tilde{\mathbf{u}}_i = \nabla^* \mathbf{N}\mathbf{u}_i^e \equiv \mathbf{B}\mathbf{u}_i^e$$

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \partial N_1 / \partial x & 0 & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \partial N_1 / \partial y & \dots & \dots & \dots \\ \partial N_1 / \partial y & \partial N_1 / \partial x & \dots & \dots & \dots \end{bmatrix}$$

18

要素剛性マトリクス

$$\begin{aligned} K^e &= \int_{\Omega} \mathbf{B}^T \mathbf{D} \mathbf{B} d\Omega \\ &= \int_{-1}^1 \int_{-1}^1 \mathbf{B}^T \mathbf{D} \mathbf{B} \begin{vmatrix} \partial x / \partial \xi & \partial x / \partial \eta \\ \partial y / \partial \xi & \partial y / \partial \eta \end{vmatrix} d\xi d\eta \\ &= \int_{-1}^1 \int_{-1}^1 \mathbf{B}^T \mathbf{D} \mathbf{B} |J| d\xi d\eta \end{aligned}$$

積分は、一般にガウス積分が用いられる

19

アイソパラメトリック2次要素

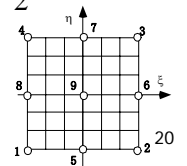
$$N_1(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi)\xi(1-\eta)\eta}{4} \quad N_2(\xi, \eta) = \frac{(1+\xi)\xi(1-\eta)\eta}{4}$$

$$N_3(\xi, \eta) = \frac{(1+\xi)\xi(1+\eta)\eta}{4} \quad N_4(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi)\xi(1+\eta)\eta}{4}$$

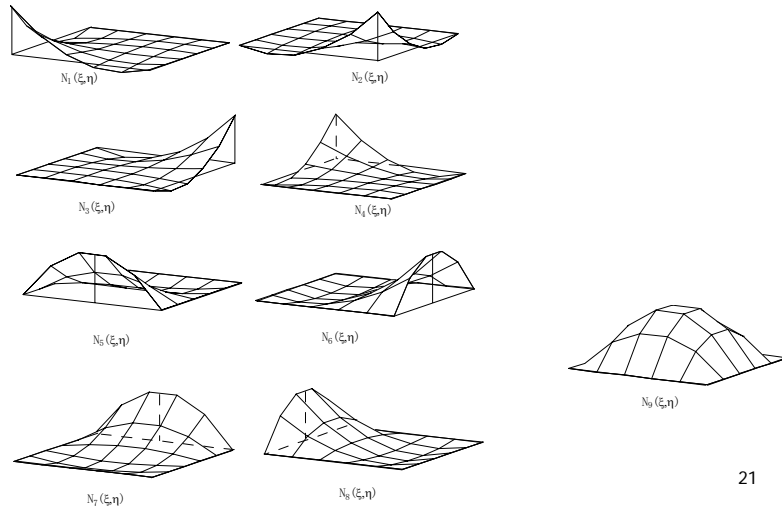
$$N_5(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi^2)(1-\eta)\eta}{2} \quad N_6(\xi, \eta) = \frac{(1+\xi)\xi(1-\eta^2)}{2}$$

$$N_7(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi^2)\xi(1+\eta)\eta}{2} \quad N_8(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi)\xi(1-\eta^2)}{2}$$

$$N_9(\xi, \eta) = (1-\xi^2)(1-\eta^2)$$



アイソパラメトリック2次要素



2次セレンディピティ要素

■ 8節点

$$N_1(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi)(1-\eta)(-1-\xi-\eta)}{4}$$

$$N_2(\xi, \eta) = \frac{(1+\xi)(1-\eta)(-1+\xi-\eta)}{4}$$

$$N_3(\xi, \eta) = \frac{(1+\xi)(1+\eta)(-1+\xi+\eta)}{4}$$

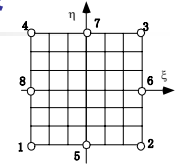
$$N_4(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi)(1+\eta)(-1-\xi+\eta)}{4}$$

$$N_5(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi^2)(1-\eta)}{2}$$

$$N_6(\xi, \eta) = \frac{(1+\xi)(1-\eta^2)}{2}$$

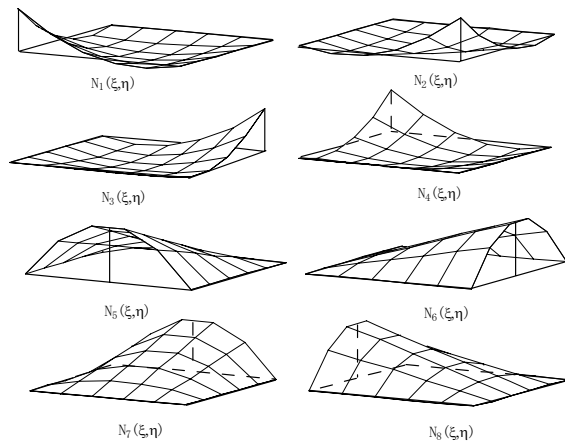
$$N_7(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi^2)(1+\eta)}{2}$$

$$N_8(\xi, \eta) = \frac{(1-\xi)(1-\eta^2)}{2}$$



22

セレンディピティ要素

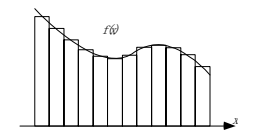


ガウス積分

- いくつかのサンプリング点で積分値を評価
- 重みとサンプリング点の位置を最適に配置

$$\int_{-1}^1 f(\xi) d\xi \approx \sum_{i=1}^N w_i f(\xi_i)$$

何次多項式まで正確に積分可能か



等間隔なサンプリング点
 シンプソン則
 台形則
 中点則

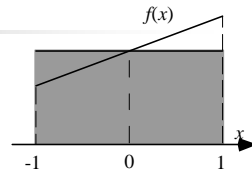
24

ガウス積分

1次多項式

$$f(x) = a_0 + a_1x$$

$$\int_{-1}^1 (a_0 + a_1x) dx = 2a_0 = 2f(0)$$

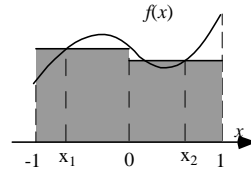


2次多項式

$$f(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3$$

$$\int_{-1}^1 (a_0 + a_1\xi + a_2\xi^2 + a_3\xi^3) d\xi = 2a_0 + (2/3)a_2$$

$$= f(1/\sqrt{3}) + f(-1/\sqrt{3})$$



25

ガウス積分

- 一般に、n点の関数評価で2n+1次の多項式を正確に評価できる。

$$\int_{-1}^1 f(\xi) d\xi \approx \sum_{i=1}^N w_i f(\xi_i)$$

1点	$\xi_1 = 0$	$w_1 = 2$	3点	$\xi_1 = -\sqrt{3/5}$	$w_1 = 5/9$
2点	$\xi_1 = -1/\sqrt{3}$	$w_1 = 1$		$\xi_2 = 0$	$w_2 = 5/9$
	$\xi_2 = 1/\sqrt{3}$	$w_2 = 1$		$\xi_3 = \sqrt{3/5}$	$w_3 = 5/9$

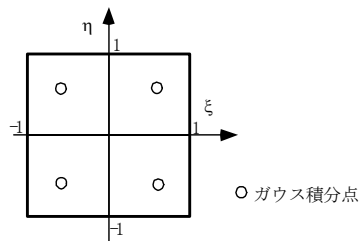
Legendre多項式の根より求められる

26

多次元

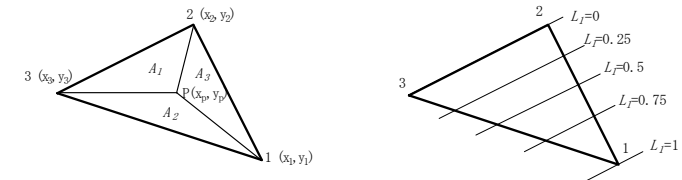
2次元のガウス積分

$$\int_{-1}^1 \int_{-1}^1 f(\xi, \eta) d\xi d\eta = \sum_{i,j} w_i w_j f(\xi_i, \eta_j)$$



27

三角形要素: 面積座標



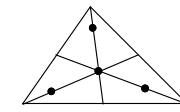
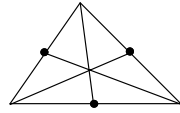
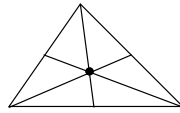
$$L_i = \frac{A_i}{A}$$

$$\sum L_i = 1$$

28

三角形要素の積分

- 1点
 - 1次 $L_i = (1/3, 1/3, 1/3)$
 $w_i = 1$
- 3点
 - 2次 $(1/2, 1/2, 0)$ $1/3$
 $(1/2, 0, 1/2)$ $1/3$
 $(0, 1/2, 1/2)$ $1/3$
- 4点
 - 3次 $(1/3, 1/3, 1/3)$ $-27/48$
 $(3/5, 1/5, 1/5)$ $25/48$
 $(1/5, 3/5, 1/5)$ $25/48$
 $(1/5, 1/5, 3/5)$ $25/48$

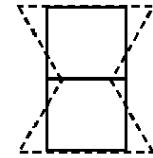


$$I = \int_0^1 \int_0^{1-L_1} f(L_1, L_2, L_3) dL_2 dL_1$$

29

次数低減積分

- 有限要素法の解は連続体より固い
- 積分の次数を2点から1点にすることにより精度が上がることが多い。
- 特に、せん断ロックが回避される
- アワーグラスモードが発生し、これに対する対処が必要
 - 剛性の付加
 - 選択低減積分



アワーグラスモード

30

混合要素とハイブリッド要素

- 混合要素
 - 変位のみでなく、複数の量で場を記述
 - 変位場と応力場で記述 (u- σ)
 - 変位場とひずみ場、応力場で記述 (u- ϵ - σ)
- ハイブリッド要素
 - 場は変位で記述し、要素境界で別の量を定義
 - 要素境界上でのみ応力場を定義 (Pian-Sumihara要素)

31

課題

- 以下の要素がパッチテストを通ることを示せ。(一定のひずみ場を厳密に再現できることを示せ)
 - 2次三角形要素
 - 1次、2次アイソパラメトリック四辺形要素
 - 2次セレンディピティ四辺形要素

32