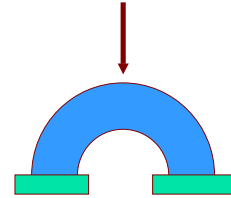


# 人工環境設計解析工学 構造力学と有限要素法

東京大学  
新領域創成科学研究科  
鈴木克幸

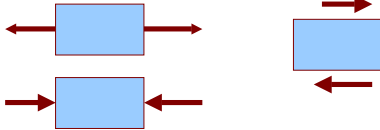
## 構造力学とは

- 荷重
  - 応力
  - ひずみ
- 変形
- 強度



## 荷重

- 引張り、圧縮、剪断

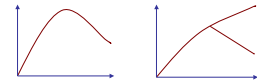


- 曲げ、ねじり



## 構造設計の目的

- 予想される荷重に対して耐える用にする。
  - 様々な荷重
    - 自重
    - 風荷重
    - 波浪荷重
    - 衝突荷重
  - 様々な破壊モード
    - 破断 ~延性、脆性
    - 座屈 ~分岐、臨界
    - 疲労
- 運用上十分な剛性を持つ
- 上記の条件内で、できるだけ軽く、安くする



## 安全な設計

- 安全率を高くする
- フェールセーフ構造
  - 99%の信頼性のものが2つあれば99.99%の信頼性
- 確率、統計→信頼性工学
  - アポロ計画 99.9999%の信頼性

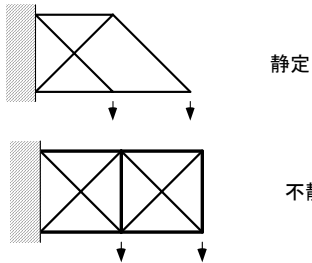
## フェールセーフ構造

- 部分的な破壊が生じても全体的な破壊に至らない
  - クラックの進展しにくい材料
    - 点検により発見 ~点検しやすい構造
  - 不静定構造→部材の並列化



## 静定構造と不静定構造

### ■ トラス

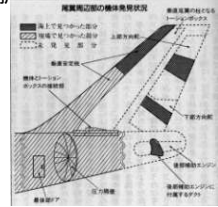
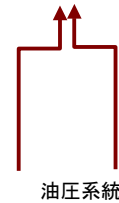


## 日航747の事故



### ■ 1985年8月

#### ■ フェールセーフ神話の崩壊?



## 引っ張り、圧縮に耐える構造

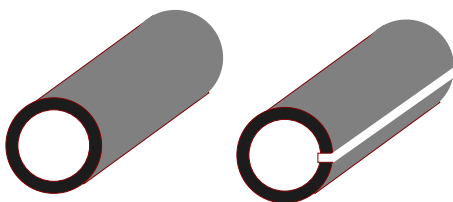
- 引っ張りに適した構造
  - 鋼材 ~ 圧縮と引っ張りはほぼ同じ
  - 細くできる → 軽量化に適する
  - 接合部に注意
- 圧縮に耐える構造
  - コンクリート、石 (引っ張り強度は圧縮の1/10以下)
  - 細くしない ~ 座屈
  - 接合部の構造が簡単 技術を要しない
    - ピラミッド
- バベルの塔はなぜ壊れたか

## 延性破壊と脆性破壊

- 延性破壊
  - 鋼材
  - 塑性
- 脆性破壊
  - クラックの発生
  - ガラス、コンクリート
  - 低温の鋼材 LNG船

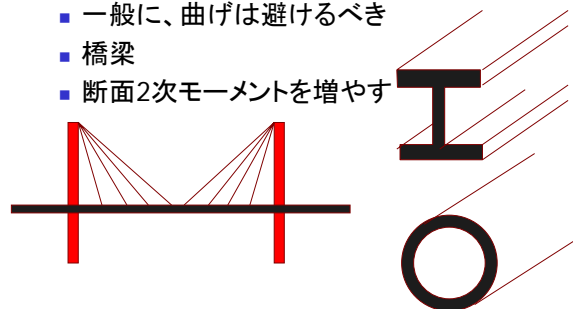
## ねじりに耐える構造

- 開断面と閉断面
- 開断面でも短ければ曲げで持つ



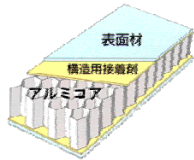
## 曲げに強い構造

- 一般に、曲げは避けるべき
- 橋梁
- 断面2次モーメントを増やす



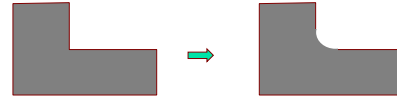
## サンドイッチ板

- 曲げ剛性を高めた板
- ハニカムサンドイッチ
  - 床板、航空機、ロケット



## 応力集中を防ぐ

- コーナー部にはRをつける
- 応力集中を防ぐ形状

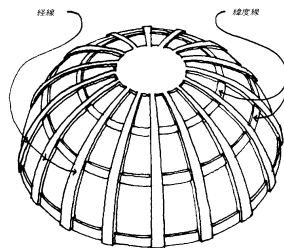


## ドーム構造

- 圧縮

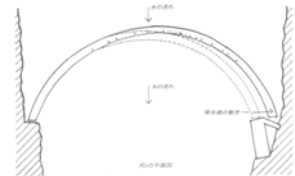
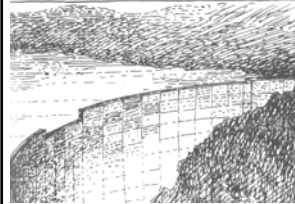


ローマ：パンテオン（紀元前27年）



## マルパッセ・ダム

- フランス・1959年



## タコマ橋の崩壊

- ワシントン州タコマ・1940年

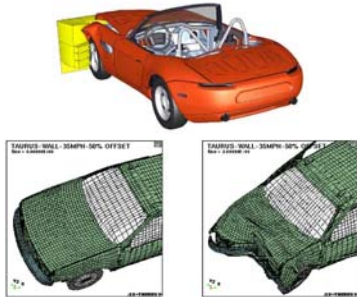


## CAE ( Computer Aided Engineering )

- Dr. Jason Lemon (SDRC, 1980)
  - 設計者が解析ツールを使いこなすことにより、設計の評価、設計の質の向上を図る
  - Engineeringの本質の、計算機による支援 (CAD、CAMなどより広い名前)
    - 様々な汎用ソフトの登場
    - 工業製品の設計に不可欠のツール
      - 構造解析
      - 流体解析
      - 運動解析
      - 最適設計

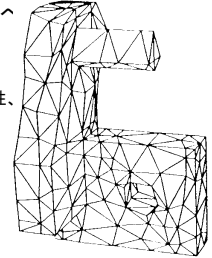
## 製品設計におけるCAE

- 自動車
  - 衝突
  - 振動、騒音
  - 操縦安定性
  - 空気抵抗



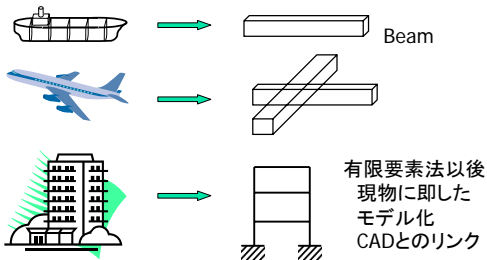
## 有限要素法 (Finite Element Method, FEM)

- 連続体の離散化解法
  - 無限自由度から有限自由度へ
- 構造解析
  - 線形、固有振動、大変形、塑性、
- 流体解析
  - 空気、水、粘性流、
- 電磁気
- 熱物質



## 有限要素法以前

- ノウハウにより簡略化



## 代表的なソフトウェア

- 構造解析
  - 線形、固有振動
    - MSC.Nastran, ANSYS
  - 非線形(陰解法)
    - ABAQUS, MSC.Marc
  - 非線形(陽解法)
    - LS-DYNA, PamCrash

## 線形と非線形

- 現実是非線形
- 実用上は線形でOKなことがほとんど
  - 微小変形, 固有振動
  - CAEとして製品開発に使われている解析の90%は線形解析
- 非線形でなければ表現できない現象
  - 座屈, 破壊, 接触

## 線形解析とは

- 線形の偏微分方程式
  - ↓
- 線形の連立方程式
- 荷重が2倍になれば変位, 応力も2倍
- 複数の荷重は重ね合わせればよい

## 線形静弾性解析で扱える範囲

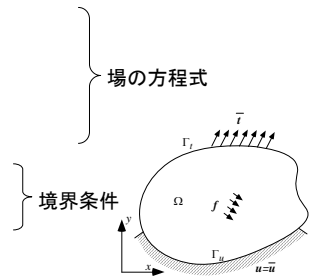
- 静的問題
  - 時間変化なし
- 微小変形
  - 変形が小さい
- 弾性変形
  - 塑性する前まで

## なぜ実用上線形解析が多いか

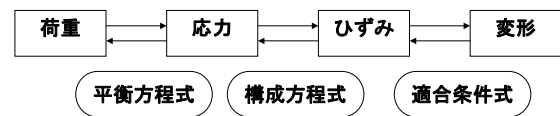
- 非線形解析は計算時間がかかる
  - 線形の数倍
- 非線形解析には専門知識、ノウハウが不可欠
- 応力を評価すれば破壊が予測可能
  - 実際のメカニズムはもっと複雑。亀裂進展など
- 構造物は普通は固いので変形は微小

## 固体力学の基礎方程式

- 変位-ひずみの関係
  - 適合条件式
- ひずみ-応力の関係
  - 構成方程式
- 応力-外力の関係
  - 平衡方程式
- 境界条件
  - 変位規定境界
  - 反力規定境界

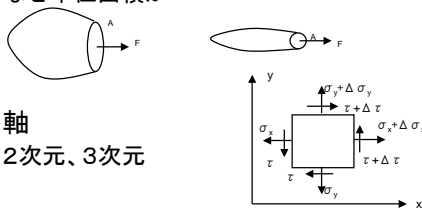


## 構造力学の基礎式



## 応力

- 一軸
  - なぜ力でなく応力か
  - なぜ単位面積か

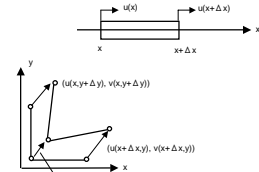


## ひずみ

- 一軸
  - なぜ変位でなくひずみか

$$\varepsilon = \frac{u(x + \Delta x) - u(x)}{\Delta x} = \frac{u(x) + \frac{du}{dx} \Delta x - u(x)}{\Delta x} = \frac{du}{dx}$$

- 多軸
  - のびひずみ
  - 剪断ひずみ



## 応力とひずみの関係

### ■ 一軸

フックの法則（線形）

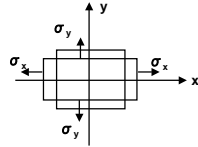
$$\sigma = E \varepsilon$$

### ■ 多軸

$$\varepsilon_x = \frac{\sigma_x}{E} - \nu \frac{\sigma_y}{E}$$

$$\varepsilon_y = \frac{\sigma_y}{E} - \nu \frac{\sigma_x}{E}$$

$$\tau = G \gamma$$

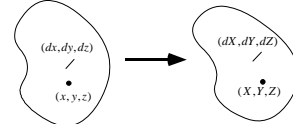


## 変位

### ■ 変形前、変形後の座標

$$\begin{cases} u = X - x \\ v = Y - y \\ w = Z - z \end{cases}$$

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2 = dx_i dx_i \quad dS^2 = dX^2 + dY^2 + dZ^2 = dX_i dX_i$$



## 変位とひずみ

$$dX = \left( \frac{\partial X}{\partial x} \right) dx + \left( \frac{\partial X}{\partial y} \right) dy + \left( \frac{\partial X}{\partial z} \right) dz = \left( 1 + \frac{\partial u}{\partial x} \right) dx + \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) dy + \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right) dz$$

$$dY = \left( \frac{\partial Y}{\partial x} \right) dx + \left( \frac{\partial Y}{\partial y} \right) dy + \left( \frac{\partial Y}{\partial z} \right) dz = \left( \frac{\partial v}{\partial x} \right) dx + \left( 1 + \frac{\partial v}{\partial y} \right) dy + \left( \frac{\partial v}{\partial z} \right) dz$$

$$dZ = \left( \frac{\partial Z}{\partial x} \right) dx + \left( \frac{\partial Z}{\partial y} \right) dy + \left( \frac{\partial Z}{\partial z} \right) dz = \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right) dx + \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right) dy + \left( 1 + \frac{\partial w}{\partial z} \right) dz$$

$$\begin{aligned} dS^2 - ds^2 = & \left[ \left( 1 + \frac{\partial u}{\partial x} \right) dx + \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) dy + \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right) dz \right]^2 - dx^2 \\ & + \left[ \left( \frac{\partial v}{\partial x} \right) dx + \left( 1 + \frac{\partial v}{\partial y} \right) dy + \left( \frac{\partial v}{\partial z} \right) dz \right]^2 - dy^2 \\ & + \left[ \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right) dx + \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right) dy + \left( 1 + \frac{\partial w}{\partial z} \right) dz \right]^2 - dz^2 \end{aligned}$$

## 変位とひずみ2

$$\begin{aligned} = & \left[ 2 \frac{\partial u}{\partial x} + \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right)^2 \right] dx^2 \\ & + \left[ 2 \frac{\partial v}{\partial y} + \left( \frac{\partial v}{\partial y} \right)^2 + \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 + \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right)^2 \right] dy^2 \\ & + \left[ 2 \frac{\partial w}{\partial z} + \left( \frac{\partial w}{\partial z} \right)^2 + \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right)^2 + \left( \frac{\partial v}{\partial z} \right)^2 \right] dz^2 \\ & + \left[ \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \left( \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right) \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \left( \frac{\partial v}{\partial x} \right) \left( \frac{\partial v}{\partial y} \right) + \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right) \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right) \right] dx dy \\ & + \left[ \left( \frac{\partial v}{\partial z} \right) + \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right) + \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right) + \left( \frac{\partial v}{\partial y} \right) \left( \frac{\partial v}{\partial z} \right) + \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right) \left( \frac{\partial w}{\partial z} \right) \right] dy dz \\ & + \left[ \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right) + \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right) + \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right) \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right) + \left( \frac{\partial v}{\partial z} \right) \left( \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \left( \frac{\partial w}{\partial z} \right) \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right) \right] dz dx \end{aligned}$$

## ひずみ (Greenのひずみ)

$$\varepsilon_{xx} = \frac{\partial u}{\partial x}$$

$$\varepsilon_{yy} = \frac{\partial v}{\partial y}$$

$$\varepsilon_{zz} = \frac{\partial w}{\partial z}$$

直ひずみ

$$\varepsilon_{xy} = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \left( \frac{\partial v}{\partial x} \right) \right]$$

$$\varepsilon_{yz} = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial v}{\partial z} \right) + \left( \frac{\partial w}{\partial y} \right) \right]$$

$$\varepsilon_{zx} = \frac{1}{2} \left[ \left( \frac{\partial w}{\partial x} \right) + \left( \frac{\partial u}{\partial z} \right) \right]$$

剪断ひずみ

金属系の材料では1%以下

## 課題1

- Greenのひずみを自分で計算せよ
- 2次元でも3次元でもOK